

Skalarprodukt   **MmF**

Das **Skalarprodukt** zweier **Vektoren**  $\vec{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}$  und  $\vec{w} = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix}$  berechnen wir folgendermaßen:

$$\vec{v} \cdot \vec{w} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix} = v_1 \cdot w_1 + v_2 \cdot w_2$$

Das Ergebnis (*Produkt*) ist also eine Zahl (*Skalar*).

Skalarprodukt und Winkel  **MmF**

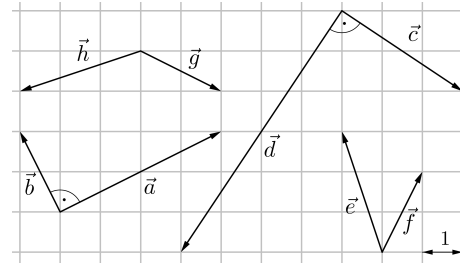
Rechts unten sind 4 Paare von Vektoren dargestellt.  
Ermittle jeweils das Skalarprodukt der beiden Vektoren.

1)  $\vec{a} \cdot \vec{b} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} = -4 + 4 = 0$



2)  $\vec{c} \cdot \vec{d} = \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -4 \\ 6 \end{pmatrix} = -12 + 12 = 0$

3)  $\vec{e} \cdot \vec{f} = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = -1 + 6 = 5$

4)  $\vec{g} \cdot \vec{h} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} = -6 + 1 = -5$



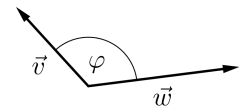
Zwischen dem Skalarprodukt zweier Vektoren und dem eingeschlossenen Winkel gibt es einen Zusammenhang. Hast du eine Vermutung?

Vektor-Winkel-Formel   **MmF**

Die Vektoren  $\vec{v}$  und  $\vec{w}$  sind rechts mit *gleichem* Anfangspunkt eingezeichnet.

Den eingeschlossenen Winkel  $\varphi$  mit  $0^\circ \leq \varphi \leq 180^\circ$  können wir mit der

**Vektor-Winkel-Formel** berechnen:  $\cos(\varphi) = \frac{\vec{v} \cdot \vec{w}}{|\vec{v}| \cdot |\vec{w}|}$  mit  $\vec{v}, \vec{w} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$



Die Vektor-Winkel-Formel kann man aus dem [Cosinussatz](#) herleiten. Mehr dazu findest du auf der letzten Seite.

Vektor-Winkel-Formel  **MmF**

Das Dreieck  $ABC$  mit den Eckpunkten  $A = (-3 | 1)$ ,  $B = (2 | 4)$  und  $C = (-1 | 7)$  ist dargestellt.

1) Berechne den Winkel  $\alpha$  mit der Vektor-Winkel-Formel.

2) Berechne den Flächeninhalt  $F$  des Dreiecks mit der [trigonometrischen Flächenformel](#).

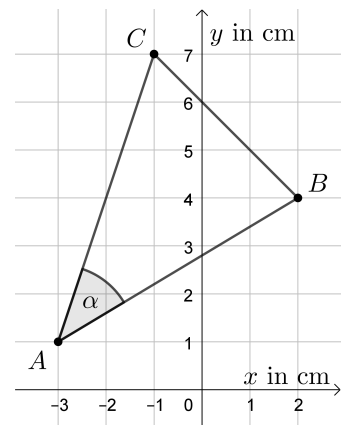
1)  $\vec{AB} = \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix} \implies |\vec{AB}| = \sqrt{5^2 + 3^2} = \sqrt{34}$

$\vec{AC} = \begin{pmatrix} 2 \\ 6 \end{pmatrix} \implies |\vec{AC}| = \sqrt{2^2 + 6^2} = \sqrt{40}$

$\vec{AB} \cdot \vec{AC} = 10 + 18 = 28$

$\implies \alpha = \arccos\left(\frac{28}{\sqrt{34} \cdot \sqrt{40}}\right) = 40,60\dots^\circ$

2)  $F = \frac{|\vec{AB}| \cdot |\vec{AC}| \cdot \sin(\alpha)}{2} = 12 \text{ cm}^2$



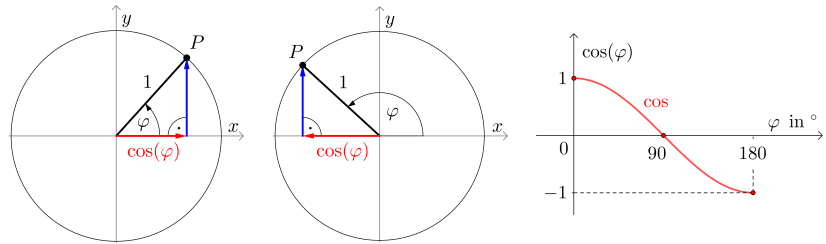


Die Winkelfunktion Cosinus ist am **Einheitskreis** für alle Winkel  $\varphi \in \mathbb{R}$  definiert.

Wir untersuchen das Vorzeichen von  $\cos(\varphi)$  für alle Winkel  $\varphi$  mit  $0^\circ \leq \varphi \leq 180^\circ$ .

Trage  $<$ ,  $>$  oder  $=$  richtig in die Kästchen ein:

$\varphi = 0^\circ$	$\cos(\varphi) = 1$
$0^\circ < \varphi < 90^\circ$	$\cos(\varphi) > 0$
$\varphi = 90^\circ$	$\cos(\varphi) = 0$
$90^\circ < \varphi < 180^\circ$	$\cos(\varphi) < 0$
$\varphi = 180^\circ$	$\cos(\varphi) = -1$

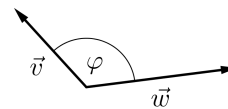


Das Vorzeichen von  $\cos(\varphi)$  verrät uns also, ob  $\varphi$  ein spitzer, rechter oder stumpfer Winkel ist.

Aus  $\cos(\varphi) = \frac{\vec{v} \cdot \vec{w}}{|\vec{v}| \cdot |\vec{w}|}$  und  $|\vec{v}|, |\vec{w}| > 0$  folgt, dass  $\cos(\varphi)$  und  $\vec{v} \cdot \vec{w}$  das gleiche Vorzeichen haben.

Die Vektoren  $\vec{v}$  und  $\vec{w}$  schließen also genau dann einen ...

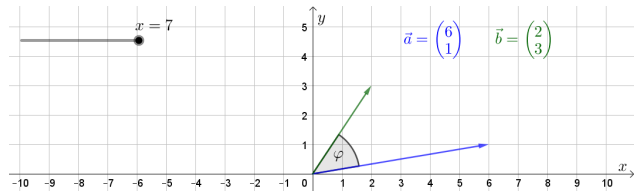
- ... **rechten Winkel**  $\varphi$  ein, wenn  $\vec{v} \cdot \vec{w} = 0$  gilt.
- ... **spitzen Winkel**  $\varphi$  ein, wenn  $\vec{v} \cdot \vec{w} > 0$  gilt.
- ... **stumpfen Winkel**  $\varphi$  ein, wenn  $\vec{v} \cdot \vec{w} < 0$  gilt.



Die Richtung der Vektoren  $\vec{a} = (x-1)$  und  $\vec{b} = (x-5)$  hängt von  $x \in \mathbb{R}$  ab.

Berechne alle Werte von  $x$  so, dass ...

- 1)  $\vec{a}$  und  $\vec{b}$  **parallel** sind.
- 2)  $\vec{a}$  und  $\vec{b}$  einen rechten Winkel einschließen.
- 3)  $\vec{a}$  und  $\vec{b}$  einen spitzen Winkel einschließen.
- 4)  $\vec{a}$  und  $\vec{b}$  einen stumpfen Winkel einschließen.



1) Damit  $\vec{b} = r \cdot \vec{a}$  gilt, muss  $r = 3$  sein.

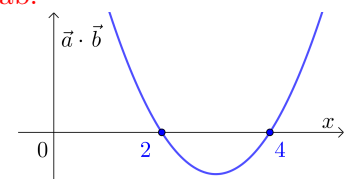
$$3 \cdot (x-1) = x-5 \iff 3 \cdot x - 3 = x-5 \iff 2 \cdot x = -2 \iff x = -1$$

Für das Skalarprodukt der beiden Vektoren gilt:  $\vec{a} \cdot \vec{b} = (x-1) \cdot (x-5) + 3 = x^2 - 6 \cdot x + 8$

2)  $\varphi = 90^\circ \iff \vec{a} \cdot \vec{b} = 0 \iff x^2 - 6 \cdot x + 8 = 0 \iff x = 2$  oder  $x = 4$

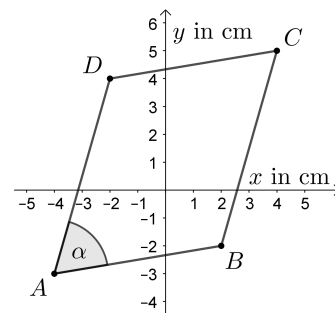
Das Vorzeichen von  $\vec{a} \cdot \vec{b} = x^2 - 6 \cdot x + 8 = (x-2) \cdot (x-4)$  hängt von  $x$  ab:

- 3)  $\varphi$  spitz  $\iff \vec{a} \cdot \vec{b} > 0 \iff x < 2$  oder  $x > 4$
- 4)  $\varphi$  stumpf  $\iff \vec{a} \cdot \vec{b} < 0 \iff 2 < x < 4$



Das dargestellte **Parallelogramm** hat die Eckpunkte  $A = (-4 | -3)$ ,  $B = (2 | -2)$ ,  $C$  und  $D = (-2 | 4)$ .

- 1) Berechne den Eckpunkt  $C$ .
- 2) Berechne den eingezeichneten Winkel  $\alpha$ .
- 3) Berechne den Flächeninhalt  $F$  des Parallelogramms mit der trigonometrischen Flächenformel.



1)  $C = B + \vec{AD} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix} = (4 | 5)$

2)  $\vec{AB} = \begin{pmatrix} 6 \\ 1 \end{pmatrix} \implies |\vec{AB}| = \sqrt{6^2 + 1^2} = \sqrt{37}$

$\vec{AD} = \begin{pmatrix} 2 \\ 7 \end{pmatrix} \implies |\vec{AD}| = \sqrt{2^2 + 7^2} = \sqrt{53}$

$\vec{AB} \cdot \vec{AD} = 12 + 7 = 19$

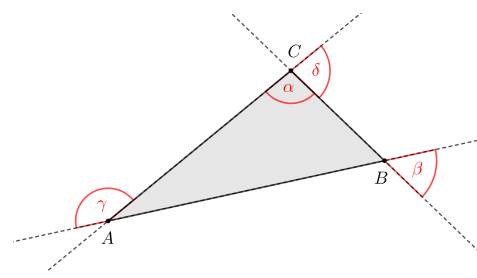
$\implies \alpha = \arccos\left(\frac{19}{\sqrt{37} \cdot \sqrt{53}}\right) = 64,59\dots^\circ$

3)  $F = |\vec{AB}| \cdot |\vec{AD}| \cdot \sin(\alpha) = 40 \text{ cm}^2$

Zeichne rechts jeweils einen Winkel  $\alpha$ ,  $\beta$ ,  $\gamma$  bzw.  $\delta$  ein, der mit der angegebenen Formel berechnet wird.

$\alpha = \arccos\left(\frac{\vec{CA} \cdot \vec{CB}}{|\vec{CA}| \cdot |\vec{CB}|}\right) \quad \gamma = \arccos\left(\frac{\vec{AC} \cdot \vec{BA}}{|\vec{AC}| \cdot |\vec{BA}|}\right)$

$\beta = \arccos\left(\frac{\vec{AB} \cdot \vec{CB}}{|\vec{AB}| \cdot |\vec{CB}|}\right) \quad \delta = \arccos\left(\frac{\vec{AC} \cdot \vec{CB}}{|\vec{AC}| \cdot |\vec{CB}|}\right)$



Hinweis: Finde jeweils einen geeigneten Anfangspunkt für die beiden Vektoren.

Neben dem Vorzeichen hat auch der Betrag des Skalarprodukts  $\vec{v} \cdot \vec{w}$  eine geometrische Bedeutung.

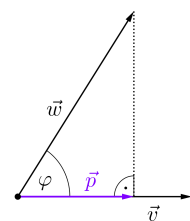
Aus der Vektor-Winkel-Formel folgt:  $\vec{v} \cdot \vec{w} = |\vec{v}| \cdot |\vec{w}| \cdot \cos(\varphi)$

- i) Rechts schließen die Vektoren  $\vec{v}$  und  $\vec{w}$  einen spitzen Winkel  $\varphi$  ein.

Der eingezeichnete Vektor  $\vec{p}$  ist die sogenannte Normalprojektion von  $\vec{w}$  auf  $\vec{v}$ .

Im rechtwinkligen Dreieck gilt:  $|\vec{w}| \cdot \cos(\varphi) = |\vec{p}|$

In diesem Fall gilt also:  $\vec{v} \cdot \vec{w} = |\vec{v}| \cdot |\vec{p}|$

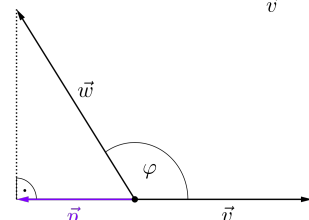


- ii) Rechts schließen die Vektoren  $\vec{v}$  und  $\vec{w}$  einen stumpfen Winkel  $\varphi$  ein.

Im rechtwinkligen Dreieck gilt:  $|\vec{w}| \cdot \cos(180^\circ - \varphi) = |\vec{p}|$

Aus dem **Einheitskreis** folgt, dass  $\cos(180^\circ - \varphi) = -\cos(\varphi)$  gilt.

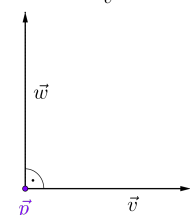
In diesem Fall gilt also:  $\vec{v} \cdot \vec{w} = -|\vec{v}| \cdot |\vec{p}|$




- iii) Rechts schließen die Vektoren  $\vec{v}$  und  $\vec{w}$  einen rechten Winkel ein.

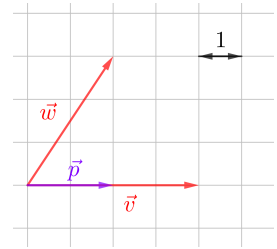
In diesem Fall gilt:  $\vec{v} \cdot \vec{w} = 0$

Die Normalprojektion  $\vec{p}$  ist in diesem Fall der Nullvektor mit der Länge 0.




Normalprojektion 

Wir überprüfen  $\vec{v} \cdot \vec{w} = |\vec{v}| \cdot |\vec{p}|$  für die Vektoren  $\vec{v} = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \end{pmatrix}$  und  $\vec{w} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ .  
 Stelle dazu die Vektoren  $\vec{v}$  und  $\vec{w}$  rechts mit gleichem Anfangspunkt dar.  
 Trage dann die richtigen Zahlen in die Kästchen ein:



$\vec{v} \cdot \vec{w} = 8$

$|\vec{v}| = 4 \quad |\vec{p}| = 2 \implies |\vec{v}| \cdot |\vec{p}| = 8 \checkmark$

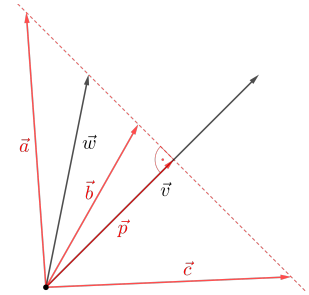
Geometrische Interpretation von  $\vec{v} \cdot \vec{w}$  


Wie kannst du den Vektor  $\vec{w}$  rechts unten ändern, *ohne* dass sich das Skalarprodukt  $\vec{v} \cdot \vec{w}$  verändert?  
 Zeichne rechts drei verschiedene Vektoren  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$  und  $\vec{c}$  ein, für die gilt:

$\vec{v} \cdot \vec{w} = \vec{v} \cdot \vec{a} = \vec{v} \cdot \vec{b} = \vec{v} \cdot \vec{c}$

Es gilt:  $\vec{v} \cdot \vec{w} = |\vec{v}| \cdot |\vec{p}|$

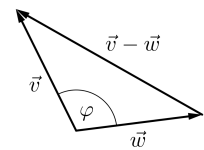
Wenn  $\vec{v}$  gleich bleibt und  $\vec{v} \cdot \vec{w}$  gleich bleiben soll,  
 muss also die Länge der Normalprojektion  $\vec{p}$  gleich bleiben.



Herleitung der Vektor-Winkel-Formel 

Rechts sind die Vektoren  $\vec{v}$  und  $\vec{w}$  mit *gleichem* Anfangspunkt eingezeichnet.

Aus  $\vec{w} + (\vec{v} - \vec{w}) = \vec{v}$  folgt, dass der Vektor  $\vec{v} - \vec{w}$   
 die Spitze von  $\vec{w}$  mit der Spitze von  $\vec{v}$  verbindet.



Zur Herleitung der Vektor-Winkel-Formel berechnen wir  $|\vec{v} - \vec{w}|^2$  auf zwei verschiedene Arten:

1) Berechnung mit der Formel für die Länge eines Vektors:

$$\begin{aligned} |\vec{v} - \vec{w}|^2 &= \left| \begin{pmatrix} v_1 - w_1 \\ v_2 - w_2 \end{pmatrix} \right|^2 = (v_1 - w_1)^2 + (v_2 - w_2)^2 = \\ &= v_1^2 - 2 \cdot v_1 \cdot w_1 + w_1^2 + v_2^2 - 2 \cdot v_2 \cdot w_2 + w_2^2 = \\ &= v_1^2 + v_2^2 + w_1^2 + w_2^2 - 2 \cdot \underbrace{(v_1 \cdot w_1 + v_2 \cdot w_2)}_{= \vec{v} \cdot \vec{w}} \end{aligned}$$

2) Berechnung mit dem **Cosinussatz**:

$$|\vec{v} - \vec{w}|^2 = |\vec{v}|^2 + |\vec{w}|^2 - 2 \cdot |\vec{v}| \cdot |\vec{w}| \cdot \cos(\varphi) = v_1^2 + v_2^2 + w_1^2 + w_2^2 - 2 \cdot |\vec{v}| \cdot |\vec{w}| \cdot \cos(\varphi)$$

Durch Gleichsetzen erhalten wir die behauptete Vektor-Winkel-Formel:

$$\implies |\vec{v}| \cdot |\vec{w}| \cdot \cos(\varphi) = \vec{v} \cdot \vec{w} \implies \cos(\varphi) = \frac{\vec{v} \cdot \vec{w}}{|\vec{v}| \cdot |\vec{w}|}$$

Arbeit 

Wirkt auf einen Körper bei der Bewegung entlang eines Vektors  $\vec{s}$   
 eine konstante Kraft  $\vec{F}$ , dann ist das Skalarprodukt

$W = \vec{F} \cdot \vec{s}$

die dabei verrichtete **Arbeit W**. Mehr dazu am [Arbeitsblatt – Kraftvektoren](#).

